

А. А. ГУСЕВ, В. М. ПАВЛОВ

СИСТЕМА ИНТЕГРАЛЬНЫХ ХАРАКТЕРИСТИК  
ОЧАГА ЗЕМЛЕТРЯСЕНИЯ, ОПРЕДЕЛЯЕМЫХ ПО СМЕЩЕНИЯМ  
В ОБЪЕМНЫХ ВОЛНАХ В ДАЛЬНОЙ ЗОНЕ

(Представлено академиком М. А. Садовским 10 XI 1977)

Рассмотрим следующую идеализированную модель очага землетрясения: в однородном изотропном упругом пространстве с коэффициентами Ламе  $\lambda$  и  $\mu$  в некоторой области  $\Sigma$  некоторой плоскости с ортом нормали  $n_i$  задан вектор  $B_i$  скачка смещения (Бюргерса), направление которого определяется фиксированным ортом  $b_i$ , причем  $n_i b_i = 0$  (отрыв отсутствует). Векторы здесь и далее предполагаются выраженными в некоторой декартовой системе координат  $x_1, x_2, x_3$ , уточняемой ниже. Время обозначается  $t$  или  $x_4$ , нижние индексы латинских букв, кроме  $t$ , пробегают значения 1, 2, 3, нижние греческие — 1, 2, 3, 4; по повторяющимся индексам, кроме  $k$ , подразумевается суммирование. Начало системы координат  $x_i$  будем считать расположенным в точке, в которой начался процесс разрыва (эта точка единственна для спонтанно образующегося разрыва). Наравне с декартовой системой  $x_i$  рассматривается сферическая система координат  $R, \theta, \varphi$ , связанная с ней обычным образом.

Допустим, что при  $t < 0$

$$B_i(x_\alpha) = B_i(x_j, t) = B(x_j, t) b_i = 0,$$

а при  $t > t_1$   $B_i$  не зависит от  $t$ :

$$B_i(x_j, t) = B_1(x_j) b_i.$$

Известной интегральной характеристикой очага землетрясения является величина сейсмического момента  $M_0$  <sup>(1)</sup> или дислокационного момента <sup>(2)</sup>

$$M = \frac{M_0}{\mu} = \int_{\Sigma} B_1(x_i) dS = \int_0^{t_1} \int_{\Sigma} \dot{B}(x_i, t) dS dt = \int_V \dot{B}(x_\alpha) dV, \quad (1)$$

где  $dS$  — элемент площади на  $\Sigma$ ,  $dV = dS dt$  и  $V$  есть прямое произведение  $\Sigma \times (0, t_1)$ , т. е. пространственно-временной объем, охватывающий процесс землетрясения, и  $\dot{B} = \partial B / \partial t$ . Введем в рассмотрение первые и вторые начальные моменты величины  $\dot{B}$ :

$$M_\alpha^0 = \int_V x_\alpha \dot{B}(x_\gamma) dV, \quad M_{\alpha\beta}^0 = \int_V x_\alpha x_\beta \dot{B}(x_\gamma) dV. \quad (2)$$

Для частных случаев:

$$M_i^0 = \int_{\Sigma} x_i B_1(x_m) dS, \quad M_{ij}^0 = \int_{\Sigma} x_i x_j B_1(x_m) dS,$$

$$M_k^0 \equiv M_l^0 = \int_0^{t_1} \int_{\Sigma} t \dot{B}(x_m, t) dS dt,$$

$$M_{ik}^0 \equiv M_{il}^0 = \int_0^{t_1} \int_{\Sigma} x_i t \dot{B}(x_m, t) dS dt, \quad M_{kk}^0 \equiv M_{ll}^0 = \int_0^{t_1} \int_{\Sigma} t^2 \dot{B}(x_m, t) dS dt.$$

Далее можно определить нормированные начальные моменты

$$M_{\alpha}^{\text{он}} = M_{\alpha}^{\circ} / M, \quad M_{\alpha\beta}^{\text{он}} = M_{\alpha\beta}^{\circ} / M \quad (3)$$

и нормированные центральные моменты

$$M_{\alpha}^{\text{цн}} = 0, \quad M_{\alpha\beta}^{\text{цн}} = M_{\alpha\beta}^{\text{он}} - M_{\alpha}^{\text{он}} M_{\beta}^{\text{он}}. \quad (4)$$

Последние получаются, если начало системы координат и отсчета времени перенести в точку  $d_{\alpha} = M_{\alpha}^{\text{он}}$  — «центр тяжести» величины  $\dot{B}$ , определяемый из уравнений

$$\int_{V} (x_{\alpha} - d_{\alpha}) \dot{B}(x_j) dV = 0. \quad (5)$$

Выделим пространственную часть тензора  $M_{\alpha\beta}^{\text{цн}}$ , а именно  $M_{ij}^{\text{цн}}$ , и приведем ее к главным осям. Перенумеруем эти оси в порядке уменьшения главных значений и совместим с этими осями оси декартовой системы координат  $x_i^{\circ}$ . Назовем «собственной» систему координат и отсчета времени  $x_{\alpha}^{\circ}$ , определяемую через  $x_{\alpha}$  сдвигом на  $d_{\alpha}$  и поворотом осей  $x_i$  до совпадения с  $x_i^{\circ}$ . Моменты в этой системе снабдим индексом с.

Очевидно, в силу предположения о расположении источника в плоскости, ось  $x_3^{\circ}$  совпадает с  $n_3$ , а моменты  $M_{33}^{\text{цнс}}$  и  $M_{3i}^{\text{цнс}}$  будут равны нулю.

Остаются ненулевыми пространственные моменты  $M_{11}^{\text{цнс}}$  и  $M_{22}^{\text{цнс}}$ , а также

$M_{1i}^{\text{цнс}}$ ,  $M_{2i}^{\text{цнс}}$  и  $M_{ii}^{\text{цнс}}$ . Эти величины можно рассматривать как аналоги дисперсий и ковариаций, если  $\dot{B}$  считать плотностью вероятности (однако  $\dot{B}$  не обязана быть всегда положительной). Что же касается величин  $d_i$  и  $\dot{d}_i = \dot{d}_i$ , то это — вектор, соединяющий точку начала процесса (гипоцентр) с центром тяжести величины  $B_i$ , и интервал времени от начала процесса до его временного центра тяжести.

Для иллюстрации в табл. 1 приведены значения некоторых из введенных нами характеристик, а также производных от них — «среднеквадратического радиуса» в длину  $R_1 = \sqrt{M_{11}^{\text{цнс}}}$  и в ширину  $R_2 = \sqrt{M_{22}^{\text{цнс}}}$ , «среднеквадратической длительности»  $R_i = \sqrt{M_{ii}^{\text{цнс}}}$  и «коэффициентов односторонности» в длину и в ширину  $\rho_k$  ( $k=1, 2$ ), аналогичных коэффициентам корреляции  $\rho_k = M_{ki}^{\text{цнс}} / (R_k R_i)$  для двух простых моделей очага.

1. Дислокационная модель. В этой простой, но физически невозможной модели проскальзывание на прямоугольной площадке длины  $L$  и ширины  $W$  начинается на линии, расположенной параллельно меньшей стороне на расстоянии  $l$  от центра, и распространяется в обе стороны с постоянной скоростью  $v$ . В каждой точке постоянное по площадке значение  $B_1 = B$  достигается мгновенно.

2. Эллиптическая трещина. Для этого случая мы ограничились пространственными характеристиками. Проскальзывание начинается на расстоянии  $l$  от центра на большой оси эллиптической сдвиговой трещины без трения берегов, возникшей в однородном поле напряжений. Тогда, согласно Эшелби (3):

$$B_1(x_1^{\circ}, x_2^{\circ}) = B \sqrt{1 - (x_1^{\circ}/a)^2 - (x_2^{\circ}/b)^2}$$

внутри эллипса и  $B_1 = 0$  вне его. Здесь  $a$  и  $b$  — полуоси эллипса.

Чтобы показать, каким образом введенные характеристики могут быть определены по упругому излучению в дальней зоне, рассмотрим следующую формулу, описывающую смещение в упругих волнах от нашего источника (см. например, (4) и (5)):

$$u_k(t, r_i, R) = F_k(r_i, b_j, n_i, R) \int_{S} \dot{B} \left( x_m, t + \frac{x_m r_m}{c_k} - \frac{R}{c_k} \right) dS; \quad (6)$$

Моменты и производные величины для двух моделей источника. Предполагается, что оси  $x_i$  и  $x_i^c$  параллельны и что начало координат в случае 1 находится на продольной оси прямоугольника. Величины  $M_2^{\text{OH}} = d_2$ ,  $M_3^{\text{OH}} = d_3$ ,  $M_{12}^{\text{OH}}$ ,  $M_{\alpha 3}^{\text{OH}}$  и  $\rho_2$  все равны нулю. Безразмерное отношение  $2l/L$  обозначено  $\kappa$

Параметры	Модель 1	Модель 2	Параметры	Модель 1
$M$	$BLW$	$\frac{2\pi}{3} Bab$	$M_t^{\text{OH}} = d_t$	$L(1 + \kappa^2)/4v$
$M_1^{\text{OH}}$	$l$	$l$	$M_{tt}^{\text{OH}}$	$L^2(1 + 3\kappa^2)/12v^2$
$M_{11}^{\text{OH}}$	$L^2(1 + 3\kappa^2)/12$	$l^2 + a^2/5$	$M_{tt}^{\text{ПНС}}$	$L^2(1 + 6\kappa^2 - 3\kappa^4)/48v^2$
$M_{22}^{\text{OH}} = M_{22}^{\text{ПНС}}$	$W^2/12$	$b^2/5$	$R_t$	$L\sqrt{1 + 6\kappa^2 - 3\kappa^4}/4v\sqrt{3}$
$M_{11}^{\text{ПНС}}$	$L^2/12$	$a^2/5$	$M_{1t}^{\text{ПНС}}$	$L^2\kappa(3 - \kappa^2)/24v$
$R_1$	$L/\sqrt{12}$	$a/\sqrt{5}$	$\rho_1$	$\kappa(3 - \kappa^2)/\sqrt{1 + 6\kappa^2 - 3\kappa^4}$
$R_2$	$W/\sqrt{12}$	$b/\sqrt{5}$		

здесь  $r_i$  — орт луча в точку наблюдения,  $c_1^2 = c_p^2 = (\lambda + 2\mu)/\rho$ ,  $c_2^2 = c_s^2 = \mu/\rho$  ( $\rho$  — плотность); а значения  $k=1, 2, 3$  соответствуют волнам  $P$  и  $S$  с поляризациями вдоль  $\theta$  и  $\varphi$ . Множители перед интегралом имеют вид

$$\begin{aligned} F_1 &= (4\pi c_p^3 R)^{-1} (r_i Q_{ij} r_j), \\ F_2 &= (4\pi c_s^3 R)^{-1} (\theta_i Q_{ij} r_j), \\ F_3 &= (4\pi c_s^3 R)^{-1} (\varphi_i Q_{ij} r_j), \end{aligned} \quad (7)$$

$Q_{ij} = b_i n_j + b_j n_i$ ;  $\theta_i, \varphi_i$  — орты в направлениях координатных линий  $\theta$  и  $\varphi$ . Выполним над обеими частями (6) преобразование Фурье по времени

$$U_k(\omega) \equiv u_k(\omega, r_j, R) e^{iR\omega/c_k} = F_k \int_{\Sigma} \dot{B}(x_m, \omega) e^{i\omega r_m x_m / c_k} dS. \quad (8)$$

Взяв логарифмическую производную по  $\omega$  от обеих частей (8), а затем еще раз продифференцировав, после преобразований получим

$$\frac{1}{U_k} \frac{\partial U_k}{\partial \omega} = \frac{1}{I_k} \frac{\partial I_k}{\partial \omega}; \quad \frac{1}{U_k} \frac{\partial^2 U_k}{\partial \omega^2} = \frac{1}{I_k} \frac{\partial^2 I_k}{\partial \omega^2}, \quad (9)$$

где через  $I_k$  обозначен интеграл в правой части (8). Устремляя здесь  $\omega$  к нулю и используя тот факт, что, с одной стороны,

$$\left. \frac{\partial^{(n)} U_k}{\partial \omega^n} \right|_{\omega \rightarrow 0} = i^n \int_{R/c_k}^{R/c_k + t_2} u_k(t) (t - R/c_k)^n dt \equiv i^n E_{nk}, \quad (10)$$

где  $n=0, 1, 2, \dots$  и  $t_2$  — фактическая (ограниченная) длительность импульса излучения, а с другой стороны,

$$\begin{aligned} \left. \frac{1}{I_k} \frac{\partial I_k}{\partial \omega} \right|_{\omega \rightarrow 0} &= \frac{i r_m}{c_k} M_m^{\text{OH}} - i M_t^{\text{OH}}, \\ \left. \frac{1}{I_k} \frac{\partial^2 I_k}{\partial \omega^2} \right|_{\omega \rightarrow 0} &= -\frac{r_m r_n}{c_k^2} M_{mn}^{\text{OH}} + \frac{2r_m}{c_k} M_{mt}^{\text{OH}} + M_{tt}^{\text{OH}}, \end{aligned} \quad (11)$$

обнаруживаем, что получено три пары линейных уравнений относительно неизвестных нормированных начальных моментов первого и второго порядка:

$$\frac{E_{1k}}{E_{0k}} = \frac{r_m}{c_k} M_{m\text{он}} - M_{t\text{он}}, \quad \frac{E_{2k}}{E_{0k}} = \frac{r_m r_n}{c_k^2} M_{mn\text{он}} - \frac{2r_m}{c_k} M_{m\text{он}} + M_{tt\text{он}}. \quad (12)$$

Заметим, что интегралы  $E_{nk}$  могут быть переписаны в виде

$$E_{nk} = \int_0^{t_k} u_k'(t_k) t_k^n dt_k,$$

где  $u_k'(t_k) = u_k(t_k + R/c_k) = u_k(t)$  и  $t_k$  — время, отсчитываемое от момента вступления  $P$  или  $S$  при  $k=1$  или 2, 3. При идеальных наблюдениях вторая и третья пара уравнений (12) совпадут. Таким образом, каждая точка наблюдения доставляет две пары независимых уравнений для моментов первого и второго порядка, если привлекать наблюдения  $P$ - и  $S$ -волн, и одну пару ( $k=1$ ), если ограничиться  $P$ -волнами. Для определения моментов  $M_{\alpha\text{он}}$  требуется 4, а для  $M_{\alpha\beta\text{он}}$  — 10 независимых уравнений. Таким образом, необходимо, по крайней мере, 5 точек наблюдения при использовании  $P$ - и  $S$ -волн и 10 точек при использовании только  $P$ -волн.

Возможность применения полученных результатов для интерпретации сейсмологических наблюдений очевидна. Для реальных наблюдений и реальной Земли  $r_i$  могут быть получены с помощью известной процедуры «выпрямления лучей», а интегралы  $E_{nk}$  получаются в результате деконволюции сейсмических записей и последующего интегрирования. При этом полоса пропускания аппаратуры должна позволять восстановление смещения в объемных волнах вплоть до частот порядка  $1/t_1$ . Скорости  $c_p, s$  в Земле известны. Некоторые проблемы создает необходимость учета волнового характера отражения от поверхности слоистой Земли под сейсмостанцией и частотно-зависимого поглощения, но в первом приближении этими эффектами можно пренебречь. Любые частотно-независимые множители, входящие в реальное  $u_{p, s}(t)$ , в частности геометрическое расхождение и диаграмму направленности, учитывать не нужно. Использование избыточного по сравнению с минимальным количества наблюдений позволит оценить внутреннюю сходимость подобной методики. Принципиальное ограничение данной методики возникает из-за необходимости использования изолированных пакетов  $P$ - и  $S$ -волн, что реально достижимо только при землетрясениях, размер очага которых мал по сравнению с глубиной очага. Это исключает возможность применения методики к поверхностным землетрясениям заметной величины.

Из табл. 1 и предшествующего обсуждения ясно, что, например, в рамках дислокационной модели по эмпирически определенным моментам  $M_{\alpha\text{он}}$  и  $M_{\alpha\beta\text{он}}$  могут быть определены: ориентировка площадки разрыва и положение его центра тяжести, длина, ширина и длительность разрыва, скорость и степень симметричности вспарывания. Степень близости  $M_{33}^{\text{инс}}$  к нулю укажет на степень справедливости исходной предпосылки о единственной и плоской площадке разрыва. Заметим, что ориентировка площадки разрыва определяется независимо от данных о «механизме очага» и поэтому при известном механизме может служить основой для однозначного определения вектора  $b_i$  — направления подвижки в очаге.

Институт вулканологии  
Дальневосточного научного центра  
Академии наук СССР  
Петропавловск-Камчатский

Поступило  
24 X 1977

#### ЛИТЕРАТУРА

- <sup>1</sup> V. I. Keylis-Borok, Ann. geofis., v. 12, 205 (1959). <sup>2</sup> Л. Д. Ландау, Е. М. Лифшиц, Теория упругости, М., 1965. <sup>3</sup> J. D. Eshelby, Proc. Roy. Soc. London, Ser. A, v. 241, 376 (1959). <sup>4</sup> Б. В. Костров, Механика очага тектонического землетрясения, М., 1975. <sup>5</sup> F. A. Dahlen, Bull. Seismol. Soc. Am., v. 64, 1159 (1974).